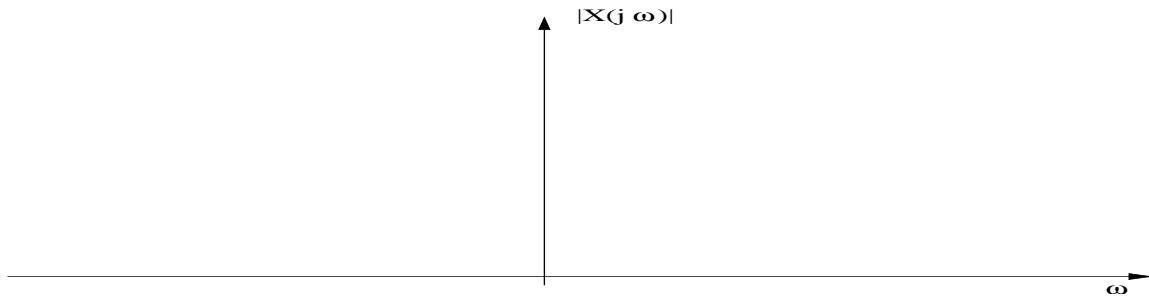


## Semestrální zkouška ISS, 2. opravný termín, 1.2.2012, skupina B

Login: ..... Příjmení a jméno: ..... Podpis: .....  
(čitelně!)

**Příklad 1** Nakreslete modul spektrální funkce  $X(j\omega)$  signálu  $x(t) = \begin{cases} t+1 & \text{pro } t \in [-1, 0] \\ -t+1 & \text{pro } t \in [0, 1] \\ 0 & \text{jinde} \end{cases}$

Pomůcka: signál je možné vyjádřit jako konvoluci dvou obdélníkových impulsů.



**Příklad 2** Hodnota spektrální funkce  $X(j\omega)$  signálu  $x(t)$  na frekvenci  $\omega_1 = 10\pi$  rad/s je  $X(j\omega_1) = 1 + j$ . Určete hodnotu spektrální funkce  $Y(j\omega)$  posunutého signálu  $y(t) = x(t - 0.1)$  na stejně frekvenci  $\omega_1 = 10\pi$  rad/s.

$$Y(j\omega_1) = \dots$$

**Příklad 3** Systém je popsán tzv. "step" funkcí:

$$y(t) = \begin{cases} 0 & \text{pro } x(t) < 0 \\ 1 & \text{pro } x(t) \geq 0 \end{cases}$$

Určete, zda je systém lineární.

$$\text{JE / NENÍ: } \dots$$

**Příklad 4** Systém se spojitým časem je ideální dolní propust s frekvenční charakteristikou:

$$H(j\omega) = \begin{cases} 1 & \text{pro } \omega \in [-2000\pi \text{ rad/s}, 2000\pi \text{ rad/s}] \\ 0 & \text{jinde} \end{cases}$$

Určete signál  $y(t)$  na výstupu systému, pokud je signál na vstupu směsí dvou cosinusovek:  
 $x(t) = \cos(2500\pi t) + \cos(2600\pi t)$

$$y(t) = \dots$$

**Příklad 5** Chování systému se spojitým časem je popsáno diferenciální rovnicí

$$0.5 \frac{dy(t)}{dt} + y(t) = 0.5 \frac{dx(t)}{dt} + x(t)$$

Napište jeho přenosovou funkci.

$$H(s) = \dots$$

**Příklad 6** Zvuk marťanského létajícího talíře má výrazné zastoupení frekvencí od 8 do 9 kHz. V jakém intervalu frekvencí marťanský talíř uslyšíme, pokud bude zvuk ideálně vzorkován na vzorkovací frekvenci  $F_s = 8000$  Hz **bez anti-aliasingu** a poté ideálně rekonstruován ?

---

od ..... do ..... kHz.

**Příklad 7** Určete, zda sečtením komplexních exponenciál

$$x_1[n] = \frac{1}{2} e^{j\frac{\pi}{2}} e^{j\frac{2\pi}{1000}n} \quad \text{a} \quad x_2[n] = \frac{1}{2} e^{j\frac{\pi}{2}} e^{-j\frac{2\pi}{1000}n}$$

vznikne reálný signál.

---

ANO / NE: .....

**Příklad 8** Vypočtěte a do tabulky doplňte kruhovou konvoluci dvou signálů s diskrétním časem o délce  $N = 4$ :

n	0	1	2	3
$x_1[n]$	4	0	1	2
$x_2[n]$	1	1	1	2
$x_1[n] \circledcirc x_2[n]$				

**Příklad 9** Diskrétní Fourierova transformace (DFT) byla počítána na  $N = 1024$  vzorcích diskrétního signálu, který byl získán vzorkováním na  $F_s = 8000$  Hz. Na který koeficient  $X[k]$  se budeme dívat, chceme-li zjistit přítomnost frekvenční složky na  $f_1 = 3$  kHz v původním signálu ? Pokud řešení neexistuje, napište "NEJDE".

---

$k = \dots$

**Příklad 10** Diskrétní signál o délce  $N = 4$  má tyto vzorky:

n	0	1	2	3
$x[n]$	1	0	0	-1

Určete daný koeficient  $X[3]$  jeho diskrétní Fourierovy transformace.

---

$X[3] = \dots$

**Příklad 11** Určete, jaké vlastnosti bude mít Fourierova transformace s diskrétním časem (DTFT)  $\tilde{X}(e^{j\omega})$  signálu  $x[n] = \begin{cases} 1 & \text{pro } n = 3 \\ 0 & \text{jinde} \end{cases}$

Reálná: ANO/NE .....

Periodická s normovanou kruhovou frekvencí  $2\pi$ : ANO/NE .....

Spojitá: ANO/NE .....

Bude platit:  $\tilde{X}(e^{j\omega}) = \tilde{X}^*(e^{-j\omega})$ : ANO/NE .....

---

**Příklad 12** Určete impulsní odezvu dvou číslicových filtrů s přenosovými funkcemi

$$H_1(z) = 1 - z^{-1} - z^{-2} \quad \text{a} \quad H_2(z) = 1 + z^{-1} + z^{-2}$$

zapojených za sebou (v sérii).

n	0	1	2	3	4	5
$h[n]$						

---

**Příklad 13** Nakreslete přibližný průběhu modulu frekvenční charakteristiky číslicového filtru se čtyřmi póly:

$$p_{1,2} = 0.99e^{\pm j\frac{\pi}{4}}, \quad p_{3,4} = 0.99e^{\pm j\frac{\pi}{2}}$$

a čtyřmi nulovými body  $n_{1,2,3,4} = 0$  pro interval normovaných kruhových frekvencí  $\omega = [0, \pi]$ . Absolutní velikosti nejsou důležité, důležitý je tvar a poloha maxima, příp. maxim.

výsledek

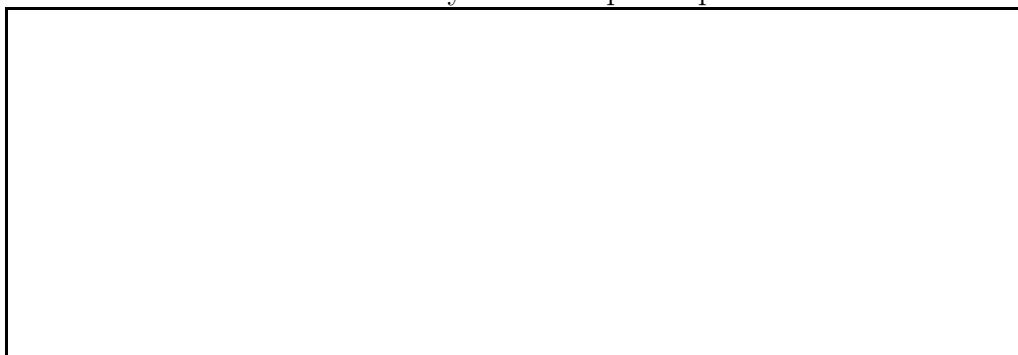
---

**Příklad 14** Určete, zda je číslicový filtr popsaný přenosovou funkcí  $H(z) = \frac{1}{1-0.25z^{-2}}$  **stabilní**.

JE / NENÍ: .....

---

**Příklad 15** Nakreslete funkci hustoty rozdělení pravděpodobnosti Gaussovskeho bílého šumu.



**Příklad 16** Funkce hustoty rozdělení pravděpodobnosti stacionárního náhodného signálu  $\xi(t)$  je dána jako  $p(x) = \begin{cases} 8x & \text{pro } x \in [0, \frac{1}{2}] \\ 0 & \text{jinde} \end{cases}$

Vypočtete pravděpodobnost:

$$P(\xi(t) \in [0, 0.25]) = \dots$$


---

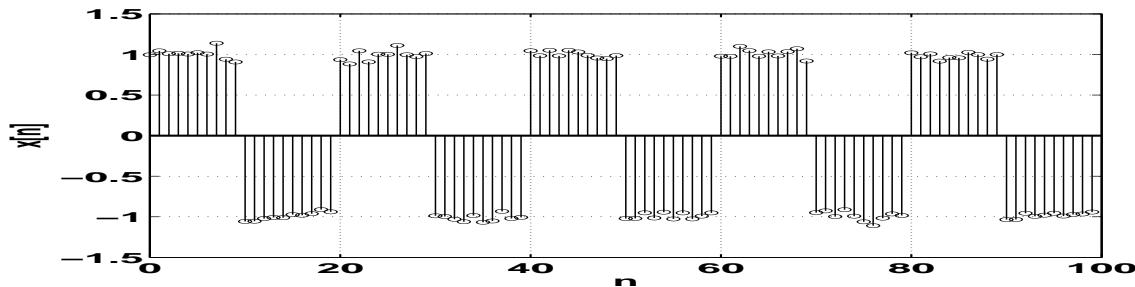
**Příklad 17** Dvouozměrná funkce hustoty rozdělení pravděpodobnosti mezi časy  $n_1$  a  $n_2$  náhodného signálu je dána takto:  $p(x_1, x_2, n_1, n_2) = \begin{cases} 0.2 & \text{pro } x_1 \in [0, 2] \text{ a } x_2 \in [0, 2] \\ 0.05 & \text{pro } x_1 \in [2, 4] \text{ a } x_2 \in [2, 4] \\ 0 & \text{jinde} \end{cases}$

Odhadněte autokorelační koeficient  $R[n_1, n_2]$ . Pomůcka: Jako reprezentativní hodnoty  $x_1$  a  $x_2$  při numerickém výpočtu integrálu  $R[n_1, n_2] = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} x_1 x_2 p(x_1, x_2, n_1, n_2) dx_1 dx_2$  použijte středy intervalů.

$$R[n_1, n_2] = \dots$$


---

**Příklad 18** Na obrázku je signál  $x[n]$  o délce  $N = 100$  vzorků. Určete, pro který posun  $k$  dostaneme maximální hodnotu nevychýleného odhadu autokorelačního koeficientu  $R[k]$ . Neuvažujte triviální řešení  $k_{max} = 0$ .



$$k_{max} = \dots$$


---

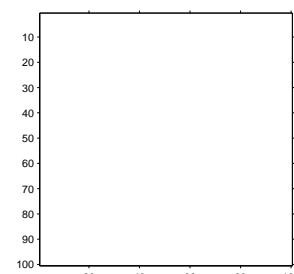
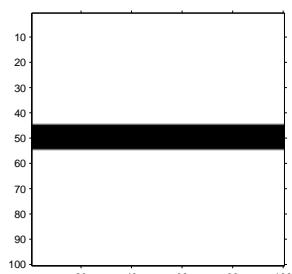
**Příklad 19** Obrázek  $x[k, l]$  má velikost  $4 \times 4$ . Dva pixely mají hodnotu jedna:  $x[0, 0] = x[1, 1] = 1$ , ostatní jsou nulové.

Spočítejte koeficient jeho 2D-DFT  $X[m, n]$  pro  $m = 1$  a  $n = 1$ .

$$X[1, 1] = \dots$$


---

**Příklad 20** 2D filtr (konvoluční jádro, maska) je matice  $10 \times 10$  se všemi hodnotami rovnými  $\frac{1}{100}$ . Vstup  $x[k, l]$  na obrázku vlevo je vodorovná čára o šířce 10 pixelů. Bílá barva značí hodnoty 0, černá barva hodnoty 255. Výsledek filtrování nakreslete do obrázku vpravo.




---