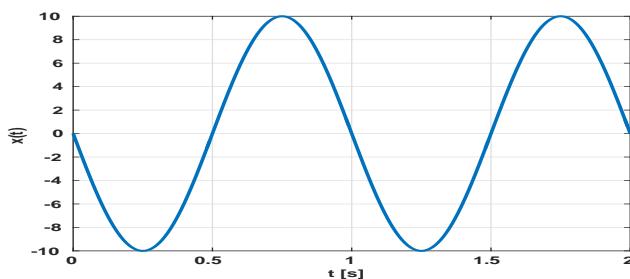


# Semestrální zkouška ISS, 1. opravný termín, 23.1.2018, skupina A

Login: ..... Příjmení a jméno: ..... Podpis: .....  
(čitelně!)

**Příklad 1** Na obrázku je periodický signál se spojitým časem (posunutá cosinusovka) s kruhovou frekvencí  $\omega_1 = 2\pi$  rad/s. Napište indexy a hodnoty všech nenulových koeficientů Fourierovy řady  $c_k$ .



**Příklad 2** Fourierova řada reálného periodického signálu se spojitým časem má nenulové koeficienty  $c_1 = 4e^{-j\frac{\pi}{8}}$ ,  $c_3 = 4e^{j\frac{\pi}{7}}$ . Napište indexy a hodnoty chybějících nenulových koeficientů, nebo "nechybí žádné".

**Příklad 3** Pro signál se spojitým časem  $x(t)$ , který má tvar obdélníka, vychází argumentová část spektrální funkce následovně:

$$\arg X(j\omega) = \begin{cases} +\pi & \text{pro intervaly } [1000\pi, 2000\pi], [3000\pi, 4000\pi], \dots \\ -\pi & \text{pro intervaly } [-1000\pi, -2000\pi], [-3000\pi, -4000\pi], \dots \\ 0 & \text{jinde} \end{cases}$$

Nakreslete argumentovou část spektrální funkce signálu  $y(t)$ , který je oproti  $x(t)$  o 1 ms zpožděný:  
 $y(t) = x(t - 0.001)$ .

**Příklad 4** Vypočtěte a nakreslete spektrální funkci (modul i argument) posunutého Diracova impulsu:  
 $x(t) = \delta(t + 2)$

**Příklad 5** Nakreslete výsledek konvoluce dvou signálů se spojitým časem:  $y(t) = x_1(t) \star x_2(t)$ .

$$x_1(t) = \begin{cases} 1 & \text{pro } 0 \leq t \leq 1 \\ 0 & \text{jinde} \end{cases} \quad \text{a} \quad x_2(t) = \begin{cases} 1 & \text{pro } 0 \leq t \leq 0.5 \\ 0 & \text{jinde} \end{cases}$$

**Příklad 6** Vzorkování probíhá se vzorkovací frekvencí  $F_s = 16$  kHz. Nakreslete frekvenční charakteristiku ideálního anti-aliasingového filtru. Frekvenční osa může být pro jednoduchost v Hz.

---

**Příklad 7** Přenosová funkce systému se spojitým časem je:  $H(s) = \frac{1}{s+1}$ . Nakreslete přibližný průběh modulu frekvenční charakteristiky tohoto systému  $|H(j\omega)|$  pro kladné frekvence  $\omega$ . Přesně určete hodnoty modulu pro  $\omega = 0$  rad/s a pro  $\omega = \infty$  rad/s.

---

**Příklad 8** Přenosová funkce systému se spojitým časem je:  $H(s) = \frac{1}{s^2 + 2s + 5}$ . Určete póly a rozhodněte, zda je systém stabilní.

---

**Příklad 9** Diskrétní signál  $x[n]$  má pouze tři nenulové hodnoty:  $x[-1] = 1$ ,  $x[0] = 2$  a  $x[1] = 1$ . Vypočtěte jeho Fourierovu transformaci s diskrétním časem (DTFT) a nakreslete ji v intervalu normovaných kruhových frekvencí  $0 \dots 4\pi$  rad. Vzhledem k tomu, že je signál sudý, vyjde DTFT reálná, nemusíte ji proto dělit na modul a argument.

---

**Příklad 10** Signál s diskrétním časem je dán jako  $x[n] = \cos(\pi n)$ . Napište nebo nakreslete, jak bude tento signál vypadat po vynásobení okénkovou funkcí  $R_4[n]$ .

**Příklad 11** Vypočtěte kruhovou konvoluci dvou signálů s diskrétním časem o délce  $N = 5$ :

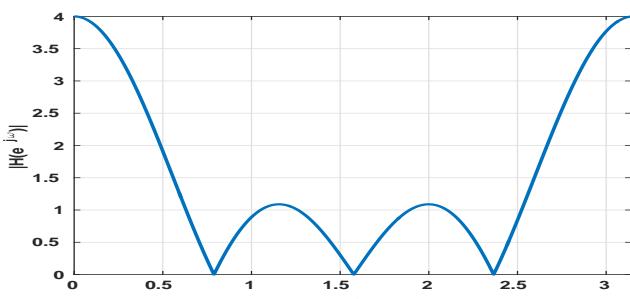
$n$	0	1	2	3	4
$x_1[n]$	4	0	1	0	1
$x_2[n]$	1	-1	0	3	1
$x_1[n] \circledast x_2[n]$					

**Příklad 12** V libovolném programovacím jazyce (kromě Matlab, Octave, atd), napište úsek kódu pro výpočet modulu  $k$ -tého koeficientu Diskrétní Fourierovy transformace (DFT)  $|X[k]|$  reálného signálu  $x[n]$ . Proměnná  $N$  obsahuje počet vzorků a vstupní vzorky jsou uloženy v poli  $\mathbf{x}$ . Je povoleno využít pouze funkce `sin`, `cos` a `sqrt`; programovací jazyk neumí komplexní čísla, práci s nimi musíte naprogramovat sami.

**Příklad 13** Koeficienty Diskrétní Fourierovy Transformace (DFT) reálného signálu  $x[n]$  o délce  $N = 16$  jsou  $X[k]$ . Koeficienty signálu  $y[n]$  jsou dány jako  $Y[k] = X[k]e^{-j2\pi\frac{3}{16}k}$ . Napište matematicky nebo slovně vztah mezi signály  $x[n]$  a  $y[n]$ .

**Příklad 14** Výstupní vzorek  $y[n]$  číslicového filtru je vypočítán jako aritmetický průměr současného a čtyř předcházejících vzorků na vstupu:  $x[n - 4], x[n - 3], x[n - 2], x[n - 1], x[n]$ . Nakreslete schéma tohoto filtru.

**Příklad 15** Modul frekvenční charakteristiky  $|H(e^{j\omega})|$  čistě FIR filtru 6-řádu (v čitateli jsou tedy koeficienty  $b_0 \dots b_6$ ) je na obrázku. Nakreslete v  $z$ -rovině přibližně pozice nulových bodů filtru. Nezapomeňte, že pokud jsou nulové body komplexní, musí být v komplexně sdružených párech.



**Příklad 16** Přenosová funkce číslicového filtru je  $H(z) = \frac{1}{1-0.707z^{-1}}$ . Určete modul a argument frekvenční charakteristiky tohoto filtru  $H(e^{j\omega})$  na normované kruhové frekvenci  $\omega = \frac{\pi}{4}$  rad.

Pomůcka:  $\sqrt{2} = 1.414$ ,  $\frac{1}{\sqrt{2}} = 0.707$

**Příklad 17** Napište matici (masku) 2D filtru o velikosti  $3 \times 3$  pro zvýraznění šikmých (zleva nahoře doprava dolů) hran v obrázku.

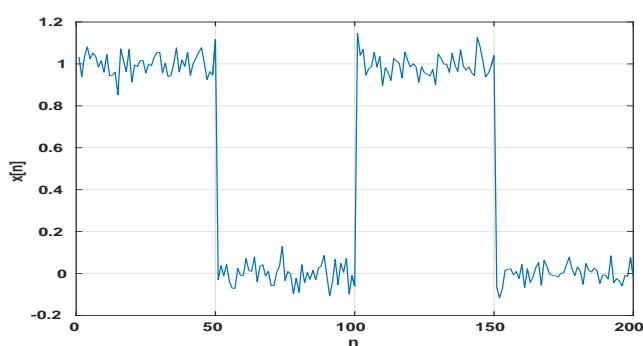
**Příklad 18** Pixely obrázku o rozměrech  $100 \times 100$  mají hodnoty 0 (černá) až 1 (bílá). Napište, zda bude koeficient  $X[0, 0]$  jeho 2D diskrétní Fourierovy transformace (2D-DFT) reálný nebo komplexní a v jakém intervalu bude jeho hodnota.

**Příklad 19** V tabulce jsou hodnoty vzorku  $n = 7$  náhodného signálu pro  $\Omega = 10$  realizací:

$\omega$	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
$\xi_\omega[7]$	-0.34	2.03	1.72	0.93	1.71	0.79	0.87	2.48	2.42	2.41

Proveděte souborový odhad distribuční funkce  $F(x, 7)$  a nakreslete ji.

**Příklad 20** Na obrázku je signál o délce  $N = 200$  vzorků ovlivněný šumem. Odhadněte zadaný autokorelační koeficient. Použijte standardní vychýlený odhad:  $\hat{R}_{vych}[k] = \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} x[n]x[n+k]$ .



$$R[25] = \dots$$