

Hodnocení vedoucího diplomové práce

Student: Šťastný Filip, Bc.

Téma: Mapování trajektorií pohybu chodců v záznamu pořízeným dronem (id 23222)

Vedoucí: Orság Filip, Ing., Ph.D., UITS FIT VUT

1. Informace k zadání

Zadání práce patří mezi průměrně obtížná. Úkolem studenta bylo navrhnout software pro mapování pohybu osob v záznamu videa z drona. Algoritmus měl za úkol nalézt osobu, sledovat ji a zaznamenávat na mapě její pohyb. Student se musel vypořádat jednak s detekcí osob, reidentifikací, ale například i s natočením drona, směrem natočení kamery nebo výškou terénu, která se ukázala být docela velkým problémem při stanovení pozice.

2. Práce s literaturou

Studijní materiály si student vyhledával sám. Vybrané zdroje jsou pro práci relevantní a bylo s nimi zacházeno v souladu s běžnou citační praxí.

3. Aktivita během řešení, konzultace, komunikace

Student byl v prvních několika měsících řešení velmi aktivní, dohodnuté termíny dodržoval a své řešení průběžně konzultoval na pravidelných schůzkách a navržené změny zpracovával. Nicméně aktivita postupně uvadala a v posledních dvou měsících aktivita ustala zcela.

4. Aktivita při dokončování

Aktivita při dokončování byla mnohem vyšší, neboť se student snažil dohnat ztracený čas a finální text jsem tak nemohl ovlivnit tolik, kolik bych si přál, ale i přesto jsem s výsledkem spokojen.

5. Publikační činnost, ocenění

6. Souhrnné hodnocení

velmi dobře (B)

Zadání bylo splněno, práce je ve výsledku, až na několik drobností, pěkně zpracovaná. Finální verze textu mohla být ještě trochu vylepšena, ale i přesto jsem s textem spokojen. Spolupráce studenta byla ze začátku vzorná (pravidelné konzultace, včasné řešení problémů a snaha o dosažení kvalitního výsledku), ale ke konci semestru se zhoršila. Celkově hodnotím přístup studenta k diplomové jako velmi dobrý.

Prohlášení: Uděluji VUT v Brně souhlas ke zveřejnění tohoto hodnocení v listinné i elektronické formě.

V Brně dne: 29. června 2020

Orság Filip, Ing., Ph.D.
vedoucí práce