

Hodnocení vedoucího diplomové práce

Student: Hiadlovská Simona, Bc.

Téma: Programování robotického pracoviště pomocí Microsoft HoloLens 2 (id 24783)

Vedoucí: Bambušek Daniel, Ing., UPGM FIT VUT

1. Informace k zadání

Diplomová práce navazuje na projekt výzkumné skupiny Robo@FIT v oblasti programování robotů v rozšířené realitě. Slečna Hiadlovská musela detailně proniknout do rozsáhlé fakulní experimentální platformy ARCOR2, ovládnout práci s Unity a pracovat s netradičním kusem HW - brýlemi HoloLens 2. V době tvorby práce k platformě ARCOR2 neexistovala ucelená dokumentace, čímž byla značně ztížena obtížnost zadání. Výsledkem je uživatelské rozhraní, adaptované z existující mobilní aplikace, v brýlích HoloLens 2, které vhodně kombinuje přístupy a interakční techniky tohoto zařízení v oblasti programování robotů a anotace robotického pracoviště.

2. Práce s literaturou

Studentka si sama aktivně vyhledávala relevantní literaturu.

3. Aktivita během řešení, konzultace, komunikace

Studentka byla aktivní v průběhu celého roku a kromě krátké odmlky začátkem letního semestru konzultovala pravidelně.

4. Aktivita při dokončování

Praktická část práce byla dokončena včas, technická zpráva byla dokončována na poslední chvíli. Její obsah byl konzultován.

5. Publikační činnost, ocenění

6. Souhrnné hodnocení

výborně (A)

Slečna Hiadlovská odvedla obrovský kus práce a výrazně přispěla k výzkumným aktivitám skupiny Robo@FIT. Vytvořila plně funkční uživatelské rozhraní pro programování robotů a anotaci robotického pracoviště v brýlích HoloLens 2, které bude dále využíváno a rozvíjeno. K práci přistupovala zodpovědně a pečlivě, prokázala schopnost řešit netriviální problémy a poprat se s nelehkým úkolem.

Prohlášení: Uděluji VUT v Brně souhlas ke zveřejnění tohoto hodnocení v listinné i elektronické formě.

V Brně dne: 2. června 2022

Bambušek Daniel, Ing.
vedoucí práce